

A Liouville-tétel

Tegyük fel, hogy egy f szabadsági fokú mechanikai rendszer jellemezhető a $H(q_1, \dots, q_f, p_1, \dots, p_f, t)$ Hamilton-függvénnyel! Jelöljük ki a fázistérben egy tetszőleges $2f$ -dimenziós tartományt! A tartományt alkotó pontok mindegyike a vizsgált mechanikai rendszer egy-egy pillanatnyi állapotának felelnek meg. A rendszer mozgása a megfelelő pont fázistérbeli mozgásának felel meg. A vizsgált tartományt alkotó pontok tehát mozognak a fázistérben, így a belőlük álló tartomány is mozog és változtatja alakját. Liouville tétele azt állítja, hogy eközben a kérdéses tartomány $2f$ -dimenziós térfogata (a „fázistérfogat”) állandó.

A Liouville-tétel más formában is kifejezhető. Ezt mutatjuk be az alábbiakban.

Tegyük fel, hogy a vizsgált rendszer sok-sok példányát vizsgáljuk! Egy adott pillanatban az egyes rendszerek a fázistér egy-egy pontjában tartózkodnak. Ha sok rendszerünk van, akkor az egyes rendszerekhez tartozó fázispontok sűrűn pettyezik tele a fázistérteret. Ekkor bevezethetünk egy $\rho(q_1, \dots, q_f, p_1, \dots, p_f, t)$ „fázissűrűség-függvényt”, amelynek valamely t pillanatban a fázistér tetszőleges $2f$ -dimenziós tartományára vett $\int \rho(q_1, \dots, q_f, p_1, \dots, p_f, t) dq_1 \dots dq_f dp_1 \dots dp_f$ integrálja azon rendszerek számát adja meg, amelyeknek fázispontja a t pillanatban a tartományon belül található. (A „tetszőleges” tartomány, amelyre integrálunk, azért legyen elég nagy ahhoz, hogy sok rendszer fázispontját tartalmazza!)

A fázistér pontjainak mozgását meghatározzák a kanonikus egyenletek. Adott t pillanatban a fázistér minden pontjához hozzárendelhetünk egy $2f$ -komponensű „fázissebesség-vektort”, amely jellemzi az adott fázispontban az adott pillanatban tartózkodó rendszer pillanatnyi mozgását a fázistérben. (Ha a Hamilton-függvény az időtől explicite nem függ, akkor a „fázissebesség” a fázistér adott pontjában mindig ugyanaz, azaz a fázistérbeli „fázissebesség-mező” időben állandó.) A fázissebesség komponensekkel kiírva:

$$\mathbf{v} = (\dot{q}_1, \dots, \dot{q}_f, \dot{p}_1, \dots, \dot{p}_f)$$

A kanonikus egyenletek felhasználásával a fázissebesség így is felírható:

$$\mathbf{v} = \left(\frac{\partial H}{\partial p_1}, \dots, \frac{\partial H}{\partial p_f}, -\frac{\partial H}{\partial q_1}, \dots, -\frac{\partial H}{\partial q_f} \right)$$

Kiszámítjuk a fázissebesség-mező divergenciáját:

$$\begin{aligned} \operatorname{div} \mathbf{v} &= \frac{\partial v_1}{\partial q_1} + \frac{\partial v_2}{\partial q_2} + \dots + \frac{\partial v_f}{\partial q_f} + \frac{\partial v_{f+1}}{\partial p_1} + \frac{\partial v_{f+2}}{\partial p_2} + \dots + \frac{\partial v_{2f}}{\partial p_f} = \\ &= \frac{\partial^2 H}{\partial q_1 \partial p_f} + \dots + \frac{\partial^2 H}{\partial q_f \partial p_f} - \frac{\partial^2 H}{\partial p_1 \partial q_1} - \dots - \frac{\partial^2 H}{\partial p_f \partial q_f} \end{aligned}$$

A kapott kifejezésben szereplő vegyes parciális deriváltak páronként kiejtik egymást, tehát a fázissebesség-mező divergenciamentes:

$$\operatorname{div} \mathbf{v} = 0$$

Térjünk vissza a sok-sok egyforma felépítésű (azonos Hamilton-függvénnyel rendelkező) rendszerünkhöz, melyek fázispontjainak mozgását nyomon követjük! Jelöljük ki a fázistérben egy $2f$ -dimenziós tartományt! Ha a tartományt úgy rögzítjük, hogy időtől független legyen (a határai nem mozdulnak), akkor a benne lévő rendszerek száma az idő előrehaladtával csak a határokon való ki- és belépés révén változhat meg. A tartomány határának dA normálisú (kifelé irányított) kis felületelemén időegység alatt áthaladó rendszerek száma $\rho \cdot \mathbf{v} \cdot dA$ (itt ρ és \mathbf{v} a fázissűrűségnek ill. a fázissebességnek a felületelem mentén vett értékét jelöli). A tartomány egészében lévő fázispontok számának változási rátája:

$$\frac{d}{dt} \int \rho dq_1 \dots dq_f dp_1 \dots dp_f = - \oint \rho \cdot \mathbf{v} \cdot dA$$

(Az egyenlet jobb oldalán a vizsgált tartomány határolófelületére – egy $2f - 1$ dimenziós „hiperfelületre” – vett integrál szerepel. A negatív előjelet az teszi szükségessé, hogy a felületelemek kifelé vannak irányítva, így maga az integrál akkor pozitív, ha a fázispontok kiáramlása nagyobb a beáramlásnál.)

Az egyenlet bal oldalán az idő szerinti deriválás bevihető az integráljel alá, mert az integrálási tartomány határai időtől függetlenek. A túldalalon álló felületi integrál pedig a Gauss-Osztrogradskij-tétel segítségével térfogati integrállá alakítható át:

$$\int \frac{\partial \rho}{\partial t} dq_1 \dots dq_f dp_1 \dots dp_f = \int -\operatorname{div}(\rho \cdot \mathbf{v}) dq_1 \dots dq_f dp_1 \dots dp_f$$

Az egyenlőség tetszőleges tartományra teljesül, ami csak akkor lehetséges, ha maguk az integrandusok is megegyeznek:

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} = -\operatorname{div}(\rho \cdot \mathbf{v})$$

$$\frac{\partial \rho}{\partial t} + \operatorname{div}(\rho \cdot \mathbf{v}) = 0$$

Ez nem más, mint a fázissűrűség kontinuitási egyenlete.

Most megvizsgáljuk a fázissűrűség „teljes időderiváltját”. Ez annyit tesz, hogy követjük a sok-sok rendszerünk egyikét, ahogyan az mozog a fázistérben, és a fázissűrűség-függvénynek a rendszer mindenkor helyén felvett értékeit hasonlítjuk össze. A rendszer fázistérbeli koordinátái dt idő alatt $dq_1, \dots, dq_f, dp_1, \dots, dp_f$ értékekkel változnak meg. A fázissűrűség értékének megváltozása:

$$d\rho = \rho(q_1 + dq_1, \dots, q_f + dq_f, p_1 + dp_1, \dots, p_f + dp_f, t + dt) - \rho(q_1, \dots, q_f, p_1, \dots, p_f, t)$$

Ha $dq_1, \dots, dq_f, dp_1, \dots, dp_f, dt$ kicsik, ehelyett a következő írható:

$$d\rho = \frac{\partial \rho}{\partial q_1} dq_1 + \dots + \frac{\partial \rho}{\partial q_f} dq_f + \frac{\partial \rho}{\partial p_1} dp_1 + \dots + \frac{\partial \rho}{\partial p_f} dp_f + \frac{\partial \rho}{\partial t} dt$$

A fenti egyenletet dt -vel osztva az alábbi kapjuk:

$$\frac{d\rho}{dt} = \frac{\partial \rho}{\partial q_1} \dot{q}_1 + \dots + \frac{\partial \rho}{\partial q_f} \dot{q}_f + \frac{\partial \rho}{\partial p_1} \dot{p}_1 + \dots + \frac{\partial \rho}{\partial p_f} \dot{p}_f + \frac{\partial \rho}{\partial t}$$

Ez az egyenlet az alábbi formára írható át:

$$\frac{d\rho}{dt} = \operatorname{grad} \rho \cdot \mathbf{v} + \frac{\partial \rho}{\partial t}$$

A kontinuitási egyenlet szerint $\frac{\partial \rho}{\partial t} = -\operatorname{div}(\rho \cdot \mathbf{v})$. Ezzel a most felírt egyenletünket tovább alakíthatjuk:

$$\frac{d\rho}{dt} = \operatorname{grad} \rho \cdot \mathbf{v} - \operatorname{div}(\rho \cdot \mathbf{v})$$

A szorzatfüggvény deriválási szabálya alapján $\operatorname{div}(\rho \cdot \mathbf{v}) = \operatorname{grad} \rho \cdot \mathbf{v} + \rho \cdot \operatorname{div} \mathbf{v}$, így:

$$\begin{aligned} \frac{d\rho}{dt} &= \operatorname{grad} \rho \cdot \mathbf{v} - \operatorname{grad} \rho \cdot \mathbf{v} - \rho \cdot \operatorname{div} \mathbf{v} \\ \frac{d\rho}{dt} &= -\rho \cdot \operatorname{div}(\mathbf{v}) \end{aligned}$$

Korábban már láttuk, hogy a fázissebesség-mező divergenciamentes, tehát végül is ezt kapjuk:

$$\frac{d\rho}{dt} = 0$$

Ez a Liouville-tétel egy másik formában kimondva. Szavakban így foglalható össze: az egyes rendszerek úgy vándorolnak a fázistérben, hogy közben a fázissűrűséget „magukkal viszik”.

Megjegyzések:

1) Érdemes hangsúlyozni, hogy a Liouville-tétel általában érvényét veszíti akkor, ha a fázistér helyett mondjuk a q_i általánosított koordináták és a \dot{q}_i általánosított sebességek $2f$ -dimenziós „terét” használjuk. Noha ebben a térben is egyértelműen megfelel a rendszer tetszőleges állapota egy pontnak, és e pont mozgása is egyértelműen leírható, itt már időben változhat a mozgó pontok által kijelölt tartományok térfogata. A fázissebesség divergenciamentessége ugyanis a kanonikus egyenletek következménye, és ezekkel analóg egyenletek a q_i -k és \dot{q}_i -ok időderiváltjaira általában nem írhatók fel.

2) Ha a Hamilton-függvény explicite nem függ az időtől, akkor mozgásállandó. A Hamilton-függvény egyes függvényértékei $2f - 1$ dimenziós hiperfelületeket jelölnek ki a fázistérben: egy-egy ilyen hiperfelület mentén a Hamilton-függvény értéke állandó. Egy explicite időfüggetlen Hamilton-függvénynek ezek a „szintfelületei” időtől függetlenek. Minden rendszer fázisrajtóriája egy-egy ilyen szintfelületen halad. Ha a sok-sok rendszerünket úgy szórtuk szét a fázistérben, hogy Hamilton-függvényük értéke a kezdőpillanatban valamilyen H_1 és H_2 értékek közé esik, és a megfelelő szintfelületek közötti tartományt egyenletesen töltik ki (azaz e tartományon belül ρ értéke állandó, a tartományon kívül pedig nulla), akkor a fázissűrűség-függvény időben állandó lesz. Az egyes rendszerek fázispontjai vándorolnak, de mindenhová ugyanazt a ρ -értéket „viszik magukkal”, ami már azelőtt is ott volt. Az egyes rendszerek fázispontjai a tartomány semelyik részén nem fognak sem „összesűrűsödni”, sem „megritkulni”.